

Декабрь 2015, 4 модуль

Занятие и лекция 4

Базисное решение: Модель фундаментальных матриц

системы регулярной в  $\mathbb{R}^{n \times n}$  имеет вид

$Y(z) = U(z)z^{\Lambda}z^E$ , где  $E$  - нормализованный  
логарифм монодромии,  $\Lambda$  - диагональный  
матрический,  $U(z)$  - гомоморфизм в  
окрестности нуля. (Аналогично для  
спектрального уравнения)

Базисные промежуточные лекции: Среди всех

фундаментальных матриц (базисов  
предоставленных решения) есть особенно  
хорошие и удобные (но не скажем  
что именно) с следующими ~~иными~~ дополнительными  
свойствами:

$E$  - блочно-диагональна, (блоки по корневым  
подпространствам монодромии) все блоки  
верхнеугольные

$\Lambda$  разбивается на блоки того же размера  
изо и  $E$ , и внутри каждого блока  
значения на диагонали не убывают  
и всё так же гомоморфны.

Такие фундаментальные матрицы (базисы)  
называются левелевскими (Levelt)

На этой лекции будем изучать многочисленные  
следствия простого существования таких  
базисов.

2) Чтв: зооптическая симметрия  $\Rightarrow$  в изображении  
бесконечн. члн. гомоморфное отображение

D-60:  $\Leftarrow$  (Доказательство)

$$Y(z) = U(z)z^{\lambda} \bar{z}^E, \quad Y(\bar{z}) = \bar{z}^{-\lambda} z^{-E} U(z)$$

~~$Y(z) = U(z)z^{\lambda} \bar{z}^E$~~

$$Y'(z) = U'(z)z^{\lambda} \bar{z}^E + U(z)\lambda z^{\lambda-1} \cdot \bar{z}^E + U(z)z^{\lambda} \cdot E \cdot \bar{z}^{E-1}$$

$$Y'(z) = B(z)Y \Rightarrow B(z) = Y' \cdot Y^{-1}$$

$$\Rightarrow B(z) = U'(z)U^{-1}(z) + U(z) \frac{1 + z^{\lambda} \bar{z}^{E-1}}{z} U^{-1}(z)$$

\*/ В лев. бдже  $z^{\lambda} \bar{z}^{E-1}$  гомоморфна

$$\text{т.к. } z^{(\varphi_1, \dots, \varphi_n)} \cdot \bar{z}^{(-\varphi_1, \dots, -\varphi_n)} \sim E_{ij} \cdot z^{\varphi_i - \varphi_j}$$

Е - верхнетреугольника,  $\varphi_1, \dots, \varphi_n$  не убывает

$\Rightarrow E_{ij} z^{\varphi_i - \varphi_j}$  гомоморфна

Чтврт:  $B(z) = \underbrace{U'(z)U^{-1}(z)}_{\text{анал.}}, \underbrace{1 + z^{\lambda} \bar{z}^{E-1}}_{z}, \underbrace{U^{-1}(z)}_{\text{анал.}}$

$\Rightarrow B(z)$  имеет видимое понятие первого порядка.

Всегда:  $\lim_{z \rightarrow 0} z \cdot B(z) = U(0) \frac{1 + \lim_{z \rightarrow 0} z^{\lambda} \bar{z}^{E-1}}{z} U^{-1}(0)$

$\Rightarrow$  (Необходимость)  $B$   $\Rightarrow$  сторону не  
переворачивает. Используете несложные  
и широкодоступные ~~формулы~~ и  
объёмные методы анализа.  
Прочитать можно в Бондарюке

$$\text{Samezanne} \quad \text{diag}(\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} z^{-1} E z^{-1}) = \text{diag}(z^{-1} E z) = \text{diag } E$$

Определение Число, стоящее на диаграмме  
 $A+E$  (в Лебедевском базисе)  
изображающее некоторое  
числоное значение из 820.

Следует: собственное значение влечет  
изменение в системе в  
виде совпадения следующими  
~~составляющими~~ значения в виде

Определение: Существо называемое в  
усле если некоторое её свойство  
находится не отмеченное и не  
назначившее (не упомянутое!) такое  
(некоторое) в узле.

Zamerane: Her resonance  $\Rightarrow$

$$[A, E] = 0 \Leftrightarrow z^A E z^{-A} = E$$

Среднее: Система переходит в  
 $\langle y_0 \rangle \Rightarrow$  её матрица неизменной  
 компактных экспоненте вида

$$G_0 \sim \exp(2\pi i B_0)$$

$$\underline{D-60}: B_0 = \underset{z=0}{\text{res}} B(z) \approx \lim_{z \rightarrow 0} U(z)(1 + z^{\frac{1}{k}} E z)^{-\frac{1}{k}} U'(z) =$$

$$e^{2\pi i B_0} = u_0 e^{2\pi i A} \cdot e^{2\pi i E} u_0^{-1} = u_0 G_0 \tilde{u}_0^{-1}$$

4)

~~Определение~~

$$\text{Пример: } Y(z) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} z^{\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$B(z) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$  при решении следует не верно

Следствие: Еслиются перегонение, то  
функция бесконечных в кодором монодромии  
имеет \*определение бесконечного определения  
Левицким

Прибавленный анализ: Матрица системы

$Y' = B(z)Y$  перегонение на  $\mathbb{CP}^1$ ; имеет  
особые точки  $\{a_1, \dots, a_n\}$  и в них  
изменяющиеся  $\{\beta_i\}$

Утв: Для регулярной системы  $\Sigma = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p \beta_i^j$   
имеет ненулевое матричное значение.  
Система функциональна на  $\mathbb{CP}^1 \Leftrightarrow \Sigma = 0$

D-Бо: \*Формулы Лагранжа - Основное правило

$$Y' = B(z)Y \Rightarrow (\det Y)' = \operatorname{tr} B(z) \cdot \det Y$$

$$\text{D-Бо: } (\det Y)' = \left| \begin{array}{c|ccccc} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{3} & \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{4} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{1} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{5} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{1} & \textcircled{6} \\ \textcircled{6} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{1} \end{array} \right|' = \left| \begin{array}{c|ccccc} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{3} & \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{4} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{1} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{5} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{1} & \textcircled{6} \\ \textcircled{6} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{1} \end{array} \right| + \dots + \left| \begin{array}{c|ccccc} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{3} & \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{4} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{1} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{5} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{1} & \textcircled{6} \\ \textcircled{6} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{1} \end{array} \right| =$$

$$\text{---}^k = (b_{k1}(z), \dots, b_{kp}(z)) \cdot Y =$$

$$= b_{11} \text{---}^1 + b_{12} \text{---}^2 + \dots + b_{1p} \text{---}^p$$

$$= \operatorname{tr} B \left| \begin{array}{c|ccccc} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{3} & \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{4} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{1} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{5} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{1} & \textcircled{6} \\ \textcircled{6} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{1} \end{array} \right| + \dots =$$

$$= \operatorname{tr} B \left| \begin{array}{c|ccccc} \textcircled{1} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{3} & \textcircled{2} & \textcircled{1} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{4} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{1} & \textcircled{5} & \textcircled{6} \\ \textcircled{5} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{1} & \textcircled{6} \\ \textcircled{6} & \textcircled{2} & \textcircled{3} & \textcircled{4} & \textcircled{5} & \textcircled{1} \end{array} \right|$$

$$\boxed{\text{---} d \text{---}} \Rightarrow d \ln \det Y = \operatorname{tr} B(z) dz$$

$$\det Y = \exp(\operatorname{str} B(z) dz) \cdot C_0$$

(нподклемме Тор-Ген).

Узак,  $d \ln \det Y = \operatorname{tr} B(z) dz$

Локальная характеристика оценки точек

точек

$$\det Y = h(z) \cdot (z - a_1)^{k_1} \cdots (z - a_r)^{k_r}$$

$\beta_i^j$  - выразима в  $a_i$ ,  $k_i$  - неподел  
целых оцененных чисел и неизвестное  
параметру  $\Rightarrow k_i > 0$

$$\Rightarrow \operatorname{res}_{a_i} \operatorname{tr} B(z) dz = \operatorname{res}_{a_i} d \ln \det Y = k_i + \sum_{j=1}^r \beta_i^j$$

но  $w = \operatorname{tr} B(z) dz$  - полная на  $\mathbb{P}^1 \Rightarrow$

$\Rightarrow$  сумма всех беретов падает нулю

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n k_i + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^r \beta_i^j = 0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow \sum = -\sum k_i$  - это же неизвестное

$\sum = 0 \Leftrightarrow k_i = 0 \forall i \Leftrightarrow U_i(z)$  non. одн. вд

$\langle z \rangle$  не имеет гибкостей.

Замечание:  $d(\ln(\det Y)) = d(\ln(\det(Y_C)))$

$\Rightarrow$  можно считать  $Y$  неизвестным  
при рассмотрении точки

$z = a_i$