

Задача 1. Найдите группу движений плоскости, сохраняющих букву Π .

Решение: Пусть A точка пересечения горизонтального отрезка с левым вертикальным отрезком, а точка B с правым. При действии группы движений точка A может перейти либо в себя, либо в B . После того как образ точки A зафиксирован, мы можем выбрать в какой из концов соответствующего вертикального отрезка перейдет верхний конец левого вертикального отрезка. После этого мы фиксируем образ оставшихся двух отрезков, выходящих из A . Таким образом, мы получили четыре возможности, покажем что все они реализуются. Рассмотрим симметрию относительно горизонтального отрезка, центральную симметрию, симметрию относительно вертикальной прямой проходящей через центр и тождественное преобразование. Все они различны, сохраняют Π и имеют порядок 2. По предыдущему рассуждению больше элементов в группе нет, значит это $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Задача 2. Найдите группу вращений трёхмерного пространства, сохраняющую параллелепипед

$$\Pi = \{-1 \leq x_1 \leq 1, -1 \leq x_2 \leq 1, -2 \leq x_3 \leq 2\}.$$

Решение: Пусть мы перевели одну наперед заданную вершину в любую другую, заметим, что после этого образ длинного ребра однозначно определен длиной, а образ коротких после этого ориентацией (так же и образы граней, а значит всего параллелепипеда). Значит образ вершины однозначно задает вращение, значит порядок не больше 8. Теперь заметим, что мы имеем в нашей группе две образующих. Одна из них это поворот квадратного сечения и имеет порядок 4, а вторая это вращение, меняющее местами квадратные грани, она имеет порядок 2. Также заметим, что если спроецировать все вершины на плоскость $x_3 = 0$, то мы получим квадрат, на котором элемент порядка 4 будет действовать поворотом, а порядка 2 - симметрией относительно вертикальной оси. Поэтому наша группа изоморфна группе симметрий квадрата, т.е. D_4 .

Задача 3. Пусть G — группа вращений куба в трёхмерном пространстве. Найдите стабилизатор диагонали, соединяющей противоположные вершины, и выпишите матрицы всех элементов стабилизатора в каком-нибудь базисе.

Решение: Как известно группа движений куба это S_4 , причем она действует перестановками на главные диагонали куба. Поэтому стабилизатор диагонали это S_3 . Теперь поместим центр координат в центр куба. Выберем базис вдоль диагоналей куба, не совпадающих с сохраняющейся диагональю. Тогда наши преобразования отвечают перестановкам базисных векторов, причём при нечётной перестановке базисные векторы не просто переставляются, а ещё меняют знак. Получаем:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Задача 4. Пусть симметрическая группа S_n действует на \mathbb{R}^n перестановкой базисных векторов. Найдите все инвариантные подпространства в \mathbb{R}^n относительно этого действия. (Подпространство называется *инвариантным*, если оно переходит в себя при действии всех элементов группы).

Решение: Очевидно, что пространство натянутое на $(1, 1, \dots, 1)$ инвариантно относительно действия группы. Рассмотрим его ортогонал, он тоже инвариантен, докажем что он не содержит инвариантных подпространств. Возьмем ненулевой вектор v в этом пространстве. У него есть две разные координаты i, j . Рассмотрим вектор вида $\sigma_{ij}v - v$, где σ_{ij} - транспозиция элементов i, j . Заметим, что на все координаты вектора, кроме этих двух транспозиция действует тривиально, значит он имеет ненулевые координаты только в этих двух местах (ненулевые так как они не были равны). Выберем в ортогонале базис в виде $e_1 - e_2, e_2 - e_3, \dots, e_{n-1} - e_n$. Тогда получившийся вектор $\sigma_{ij}v - v$ можно транспозициями привести к виду, где он будет пропорционален любому из базисных, значит линейная оболочка его орбиты — это все пространство, что и требовалось.

Задача 5. Пусть G — конечная группа, состоящая из поворотов плоскости относительно начала координат. Докажите, что G — циклическая.

Решение: Любой поворот можно рассматривать как элемент отрезка $[0, 1]$ (делением угла поворота на 2π). Так как группа конечна мы можем выбрать минимальный элемент a . Если a иррационально, его порядок бесконечен, что невозможно в конечной группе. Если оно рационально, вида $\frac{p}{q}$, где $(p, q) = 1$ и $p \neq 1$, то существуют натуральные m и n такие, что $\frac{pm}{q} - n = \frac{1}{q}$. Действительно, это утверждение эквивалентно взаимной простоте p и q . Но тогда мы имеем внутри группы элемент меньше минимального. Значит минимальный элемент имеет вид $\frac{1}{p}$. И группа содержит порожденную им циклическую подгруппу. Пусть существует элемент, который в ней не лежит, тогда он лежит в одном из p отрезков, на которые разделила циклическая подгруппа отрезок $[0, 1]$, но тогда вычитая нужное количество раз $\frac{1}{p}$, мы попадем в отрезок $[0, \frac{1}{p}]$ и получим элемент меньше минимального. Противоречие.