

## Лекция 19.04.17

Пусть  $\mathfrak{g} = \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathfrak{g}_\alpha$  - корневое разложение полупростой вещественной алгебры  $\mathfrak{g}$  относительно присоединенного действия векторной картановской подалгебры  $\mathfrak{a} \in \mathfrak{p}$ , так что

$$[H, X_\alpha] = \alpha(H)X_\alpha \quad \text{для любых} \quad H \in \mathfrak{a}, X_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha$$

Применим к этому равенству инволютивный автоморфизм  $\theta$ . Учитывая, что  $\theta(Y) = -Y$  для любого  $Y \in \mathfrak{p}$ , получаем

$$[H, \theta(X_\alpha)] = -\alpha(H)\theta(X_\alpha)$$

Таким образом, инволюция  $\theta$  переводит пространство  $\mathfrak{g}_\alpha$  в  $\mathfrak{g}_{-\alpha}$ , а сумма  $\mathfrak{g}_\alpha + \mathfrak{g}_{-\alpha}$  инвариантна относительно  $\theta$ . Введем упорядочение в множество ненулевых корней  $\Delta \setminus 0 = \Delta_+ \sqcup \Delta_-$ . Положим  $\mathfrak{n} = \bigoplus_{\alpha \in \Delta_+} \mathfrak{g}_\alpha$ . Тогда  $\mathfrak{n}$  - нильпотентная подалгебра  $\mathfrak{g}$ . Пусть  $\{X_\alpha^i\}$  - базис пространства  $\mathfrak{g}_\alpha$  для  $\alpha \in \Delta_+$ . В качестве базисных векторов в пространстве  $\mathfrak{g}_\alpha + \mathfrak{g}_{-\alpha}$  возьмем векторы  $X_\alpha^i$  и  $Y_\alpha^i = X_\alpha^i + \theta(X_\alpha^i)$ . Тогда векторы  $\{X_\alpha^i\}$  порождают подалгебру  $\mathfrak{n}$ , а подпространство, натянутое на  $\mathfrak{g}_0^\theta$  и  $Y_\alpha^i$ , совпадает с  $\mathfrak{k}$ . Таким образом, мы получили *разложение Ивасава* алгебры Ли  $\mathfrak{g}$  в прямую сумму максимальной компактной подалгебры  $\mathfrak{k}$ , векторной картановской и нильпотентной:

$$\mathfrak{g} = \mathfrak{k} + \mathfrak{a} + \mathfrak{n}$$

Это разложение продолжается до однозначного разложения Ивасава вещественной группы в произведение максимальной компактной  $K$ , векторной  $A = \exp \mathfrak{a}$  и нильпотентной  $N$ ,

$$G = KAN$$

Подробное доказательство можно найти в книге Хелгасона. Аргументы однозначности, в сущности, топологические: компактная группа не может иметь пересечения с  $A = \mathbb{R}_+^r$  или нильпотентной  $N$ . Для общих линейных групп  $G = GL(n, \mathbb{R})$  и  $G = GL(n, \mathbb{C})$  разложение Ивасава хорошо известно из курса линейной алгебры под названием ортогонализации Грама-Шмидта.

Симметрические пространства. Риманово многообразие  $M$  называется *симметрическим пространством*, если для каждой точки  $p \in X$  существует изометрия  $s_p : M \rightarrow M$ , дифференциал которой равен  $-Id$  на касательном пространстве в точке  $p$ . Эта изометрия по необходимости переводит геодезические, проходящие через  $p$  в себя, отражая в них натуральный параметр  $t$ ,  $t \rightarrow -t$ . Рассмотрение композиции отражений с центрами вдоль геодезической приводит к выводу о геодезической полноте  $X$  и транзитивности действия на  $M$  группы изометрий. Таким образом, симметрическое пространство может быть представлено в виде фактора  $M = G/K$ , где  $G$  - некоторая подгруппа группы изометрий  $M$ ,  $K$  - стабилизатор некоторой точки  $p \in M$ . Поскольку  $K$  действует ортогональными преобразованиями в касательном пространстве  $T_p M$ , ее естественно предположить компактной, инвариантной относительно инволютивного автоморфизма  $\theta : G \rightarrow G$ ,

$$\theta(g) = s_p g s_p^{-1}$$

Таким образом, естественный пример симметрического пространства - это фактор  $M = G/K$ , снабженный метрикой, инвариантной относительно левых сдвигов элементами  $G$ , где  $K$  - компактная подгруппа, совпадающая с неподвижными точками инволютивного автоморфизма  $\theta : G \rightarrow G$ .

**Примеры 1.**  $M = \mathbb{R}^n$ . Метрика стандартная евклидова плоская. Локальное отражение  $s_p(y) = e - 2p$ .  $M$  представляется в виде фактора группы движений  $G = O(n) \times \mathbb{R}^n$  по ортогональной группе  $O(n)$ , которая инвариантна относительно инволюции  $\theta : G \rightarrow G$ , где  $\theta(o \cdot x) = o \cdot (-x)$ ,  $o \in O(n)$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ .

**2.**  $M = S^n$  (единичная сфера в  $n + 1$ -мерном пространстве),  $M = \{x \in \mathbb{R}^n | (x, x) = 1\}$ . Локальное отражение – осевая симметрия вокруг оси, проходящей через точку  $x$ ,  $s_x(y) = -y + 2\frac{(x,y)}{(x,x)}x = -y + (x, y)x$ . Представляется в виде фактора  $M = O(n + 1)/O(n)$  двух ортогональных групп. Инволюция, выделяющая  $O(n)$  – сопряжение с диагональной матрицей  $I = -e_{11} + e_{22} + \dots + e_{n+1, n+1}$ .

**3.**  $M = H^n$  ( $n$ - мерное гиперболическое пространство) – верхняя половина двуполостного гиперболоида  $-x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_{n+1}^2 = -1$ ,  $x_1 > 0$ . Это риманово многообразие с метрикой, индуцированной с гиперболической метрики  $(x, y) = -x_1y_1 + x_2y_2 + \dots + x_{n+1}y_{n+1}$  в  $\mathbb{R}^{n+1}$ . Локальное отражение пишется той же формулой

$$s_x(y) = -y + 2\frac{(x,y)}{(x,x)}x = -y - 2(x, y)x.$$

Представляется как фактор  $M = O(1, n)_0/O(n)$  связной компоненты  $O(1, n)_0$  группы  $O(1, n)$  по максимальной компактной подгруппе. Инволюция, выделяющая  $O(n)$  – сопряжение с диагональной матрицей  $I = -e_{11} + e_{22} + \dots + e_{n+1, n+1}$ .

**4.** Всякая компактная группа Ли  $U$  является симметрическим пространством с метрикой, инвариантной относительно левых и правых сдвигов (таковая существует благодаря операции усреднения по группе). Отражение в единице  $s_e(u) = u^{-1}$ . Нетрудно посчитать, сопрягая это отражение левыми или правыми сдвигами, что сопряжение с центром в точке  $p \in U$  задается формулой  $s_p(u) = pu^{-1}p$ . Левые и правые сдвиги порождают подгруппу  $U \times U$  в группе изометрий  $U$ , так что  $U$  может быть реализована как фактор группы  $U \times U$  по диагонально вложенной  $U$ . Инволюция  $\theta$  в этой интерпретации – перестановка  $P_{12}$  сомножителей.

Инфинитезимальная формализация понятия симметрического пространства приводит к следующему понятию.

**Определение.** (эффektivная) Ортогональная симметрическая алгебра Ли – это пара  $(\mathfrak{g}, \theta)$ , где  $\mathfrak{g}$  – вещественная алгебра Ли,  $\theta : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  – инволютивный автоморфизм, такой, что:

а) подалгебра  $\mathfrak{k}$  неподвижных точек является компактно вложенной подалгеброй в  $\mathfrak{g}$  (т.е., подгруппа  $K \subset \subset \text{Int } \mathfrak{g}$  в присоединенной группе  $\text{Int } \mathfrak{g}$ , состоящая из внутренних автоморфизмов  $Ad_{\exp k}$ ,  $k \in \mathfrak{k}$ , компактна

б) (техническое условие “эффektivности”)  $\zeta(\mathfrak{g}) \cap \mathfrak{k} = 0$ , где  $\zeta(\mathfrak{g})$  обозначает центр алгебры Ли  $\mathfrak{g}$ .

В частности, из условия а) следует, что:

- форма Киллинга алгебры Ли  $\mathfrak{k}$  отрицательно определена
- ограничение формы Киллинга  $\mathfrak{g}$  на  $\mathfrak{k}$  отрицательно определено
- присоединенное действие  $\mathfrak{k}$  в  $\mathfrak{g}$  полупросто.
- на  $\mathfrak{g}$  существует риманова метрика  $Q(\cdot, \cdot)$ , инвариантная относительно действия  $\mathfrak{k}$ , т.е., операторы  $\text{ad}_k$ ,  $k \in \mathfrak{k}$  кососимметричны в этой метрике

Имеется три выделенных типа ортогональных симметрических алгебр Ли:

- 1) “ компактный” тип. В этом случае алгебра Ли  $\mathfrak{g}$  компактна и полупроста.

2) “некомпактный” тип. В этом случае  $\mathfrak{g}$  - полупростая вещественная алгебра Ли,  $\mathfrak{k}$  - ее максимальная компактная подалгебра,  $\theta : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  - инволюция Картана. Инвариантная метрика  $Q(x, y) = -B(x, \theta y)$ .

3) “евклидов” тип. Здесь  $\mathfrak{g}$  - полупрямое произведение компактной полупростой алгебры Ли  $\mathfrak{k}$  и ее конечномерного представления  $V$ . Автоморфизм  $\theta$  определяется соотношениями  $\theta(k) = k$  для  $k \in \mathfrak{k}$  и  $\theta(v) = -v$  для  $v \in V$ .

**Теорема.** Всякая эффективная ортогональная симметрическая алгебра Ли раскладывается в прямую сумму трех идеалов

$$\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_c \oplus \mathfrak{g}_n \oplus \mathfrak{g}_e,$$

компактного, некомпактного и евклидова типа соответственно, инвариантных относительно  $\theta$ .

Доказательство, в сущности, состоит в приведении пары симметрических форм  $Q$  и  $B$  к диагональному виду. Соответственно, симметрические пространства, по крайней мере локально, раскладываются в произведение компактных, евклидовых и некомпактных:

$$M = M_c \times M_e \times M_n$$

Последние представляют собой факторы полупростых вещественных групп по максимальным компактным подгруппам.

Риманова геометрия симметрических пространств весьма изящна. Во-первых, симметрии  $s_p$  позволяют придать геометрический смысл элементам пространства  $\mathfrak{p} \subset \mathfrak{g}$ . Пространство  $\mathfrak{p}$  естественно отождествляется с касательным пространством  $T_oM$  в базисной точке  $o$  пространства  $M$ , реализованного как  $G/K$ . Вектору  $X \in \mathfrak{p}$  тем самым соответствует геодезическая  $\gamma(t)$ . Отражение  $s_o$  сохраняет эту геодезическую, переводя точку  $\gamma(t)$  в точку  $\gamma(-t)$ . Для каждого вектора  $X \in T_oM$  обозначим через  $X(t)$  параллельный перенос  $X$  в точку  $\gamma(t)$  вдоль геодезической  $\gamma$ . Поскольку изометрии коммутируют с параллельными переносами, отражение  $s_o$  переводит также  $X(t)$  в  $-X(-t)$ . Композиция  $s_{\gamma(a)}s_{\gamma(b)}$  переводит точку  $\gamma(t)$  в  $\gamma(t + 2(a - b))$  и  $X(t)$  в  $X(t + 2(a - b))$ . Тем самым (поскольку всякая изометрия определяется своим значением и дифференциалом в одной точке) композиция  $\tau_{a-b} = s_{\gamma(a)}s_{\gamma(b)}$  зависит только от  $a - b$  и изометрии  $\tau_c$  (“трансвекции”) образуют однопараметрическую группу,  $\tau_c\tau_d = \tau_{c+d}$ , инфинитезимальным генератором которой как раз и будет элемент  $X$  алгебры Ли  $\mathfrak{g}$ .

Таким образом, в симметрическом пространстве параллельные переносы вдоль любой геодезической поднимаются до однопараметрической группы глобальных изометрий пространства, а сама геодезическая тем самым продолжается до глобального векторного поля *Киллинга*, т.е., векторного поля, производная Ли которого от метрики нулевая.

Имеется также простое выражение для тензора кривизны римановой связности  $\nabla$ . По определению, тензор кривизны  $R$  риманова многообразия в точке  $p \in M$  сопоставляет двум касательным векторам  $X, Y \in T_pM$  линейный оператор  $R(X, Y) : T_pM \rightarrow T_pM$

$$R(X, Y)(Z) = ([\nabla_{\tilde{X}}, \nabla_{\tilde{Y}}] - \nabla_{[\tilde{X}, \tilde{Y}]}) (\tilde{Z})|_p,$$

где  $\tilde{X}, \tilde{Y}, \tilde{Z}$  - векторные поля со значениями  $X, Y, Z$  в точке  $p$ . Этот оператор кососимметричен по отношению к скалярному произведению в  $T_pM$ , индуцированному

римановой структурой в  $M$  и, если касательные векторы  $X, Y, Z \in T_oM$  представлены элементами подпространства  $\mathfrak{p}$  из алгебры Ли  $\mathfrak{g}$ , то

$$R(X, Y)Z = -[[X, Y], Z],$$

т.е., оператор  $R(X, Y) : \mathfrak{p} \rightarrow \mathfrak{p}$  отождествляется с ограничением оператора присоединенного действия  $\text{ad}_{[Y, X]}$  на инвариантное подпространство  $\mathfrak{p}$ .

Секционная кривизна риманова многообразия, или кривизна  $K(X, Y)$  в двумерном направлении, определяемая, например, как гауссова кривизна в точке  $p$  двумерной поверхности, полученной объединением геодезических, выходящих из  $p$  по направлениям векторов из плоскости, порожденной касательными векторами  $X, Y$ , выражается через  $R$  по формуле

$$K(X, Y) = Q(R(X, Y)Y, X),$$

так что для симметрического пространства

$$(1) \quad K(X, Y) = -Q([[X, Y], Y], X)$$

Пусть теперь  $M$  - "неприводимое" симметрическое пространство одного из трех типов. Приведем формы  $Q(X, Y)$  и  $B(X, Y)$  (ограничение формы Киллинга) на  $\mathfrak{p}$  к общему диагональному виду в ортонормальном для  $Q$  базисе  $v_i$  и разложим соответственно всякий вектор  $X \in \mathfrak{p}$  в сумму  $X = \sum_i X_i$  ортогональных относительно  $Q$  векторов, так что

$$B(X_i, Y_j) = \delta_{i,j} \lambda_i, \quad \lambda_i \neq \lambda_j \quad \text{при } i \neq j$$

Из формулы (1) следует, что секционная кривизна симметрического пространства евклидова типа тождественно равна нулю. Пусть теперь  $M$  либо компактного типа, либо некомпактного. Если  $M$  - компактного типа, то все  $\lambda_i$  отрицательны, если  $M$  - некомпактного - то положительные. Нетрудно понять, что  $[X_i, Y_j] = 0$  при  $i \neq j$  и

$$\begin{aligned} K(X, Y) &= - \sum_i Q([[X_i, Y_i], Y_i], X_i) = - \sum_i \lambda_i^{-1} B([[X_i, Y_i], Y_i], X_i) = \\ &= \sum_i \lambda_i^{-1} B([X_i, Y_i], [X_i, Y_i]) \end{aligned}$$

Поскольку  $[X_i, Y_i] \in \mathfrak{k}$ ,  $B([X_i, Y_i], [X_i, Y_i]) < 0$ , так что для  $M$  компактного типа получаем сумму положительных выражений, для  $M$  некомпактного - отрицательных.

Таким образом, все компактные симметрические пространства являются пространствами положительной кривизны, все симметрические пространства некомпактного типа являются пространствами отрицательной кривизны.

### Литература

1. С.Хелгасон, Дифференциальная геометрия, группы Ли и симметрические пространства, гл. IV-VI
2. Ш.Кобаяси, С.Номиндзу, Основы дифференциальной геометрии, т.1
3. С.П.Новиков, И.А.Тайманов, Современные геометрические структуры и поля, гл.10