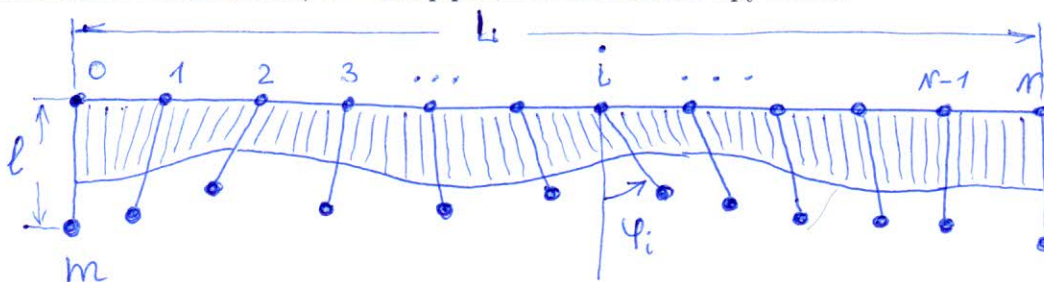


## Классическая теория поля 2017.

Листок 3. Основные понятия и математические приемы в теории поля.

Срок сдачи: до 21 ноября

1. На натянутом горизонтально резиновом жгуте фиксированной длины  $L$  закреплены на равных расстояниях друг от друга  $N$  одинаковых маятников. Маятники представляют собой невесомые стержни длины  $\ell$  с точечной массой  $m$  на конце, и под действием силы тяжести они могут колебаться в плоскости перпендикулярной направлению жгута (см. рисунок). При этом жгут испытывает упругую деформацию кручения, потенциальная энергия которой имеет вид  $U_{\text{круч.}} = \sum_i \frac{\kappa}{2} (\phi_{i+1} - \phi_i)^2$ , где  $\phi_i$  — угол отклонения  $i$ -го маятника от вертикального положения,  $\kappa$  — коэффициент жесткости кручения.



а) Запишите лагранжиан этой дискретной системы. Осуществите предельный переход  $N \rightarrow \infty$  к непрерывной полевой модели, сделав разумные предположения о предельном поведении параметров  $\ell$ ,  $m$  и  $\kappa$ . Выпишите лагранжеву плотность и действие этой полевой модели в общем случае и в пределе малых колебаний маятников.

б) Для предельной модели малых колебаний, применив принцип наименьшего действия, найдите уравнения движения и определите граничные условия в двух случаях:

1. концы жгута жестко закреплены;
2. концы жгута свободно болтаются (закреплены только в верхних точках).

2.\* Модель свободной релятивистской струны задается действием

$$S[X^\mu(\tau, \sigma)] = - \int d\tau d\sigma \sqrt{(\partial_\tau X^\mu \partial_\sigma X_\mu)^2 - (\partial_\tau X^\mu \partial_\tau X_\mu)(\partial_\sigma X^\nu \partial_\sigma X_\nu)}.$$

Здесь  $X^\mu(\tau, \sigma)$ ,  $\mu = 0, 1, 2, 3$  — координаты, задающие мировую поверхность релятивистской струны в пространстве Минковского (аналогично тому, как  $x^\mu(\tau)$  задают мировую линию релятивистской частицы). Параметры  $\tau$  и  $\sigma$ , соответственно, времени- и пространственно-подобны, то есть

$$\dot{X}^\mu \dot{X}_\mu \geq 0 \quad \text{и} \quad \dot{X}^\mu \dot{X}_\mu \leq 0, \quad (*)$$

где мы обозначили  $\dot{X} = \partial_\tau X$ ,  $\dot{X} = \partial_\sigma X$ . Таким образом  $\tau$  можно (но не обязательно) трактовать как время  $t$ . При этом  $X^0$  фиксируется в виде  $X^0(t, \sigma) = t$ <sup>1</sup>, а  $\vec{X}(t, \sigma)$  задает положение струны в пространстве в момент времени  $t$ .

а) Убедитесь, что требование положительности подкоренного выражения в действии  $S[X^\mu]$  эквивалентно наличию двух независимых светоподобных касательных векторов в каждой точке мировой поверхности струны.

б) Обозначим символом  $\mathcal{L}_\mu$  левую часть уравнения Эйлера-Лагранжа, получающуюся при

<sup>1</sup>Здесь мы для простоты полагаем скорость света  $c = 1$  с тем, чтобы времениподобный параметр  $\tau$  и пространственноподобный параметр  $\sigma$  имели одинаковую размерность, чем мы неявно пользуемся в пункте г) при наложении калибровочных условий.

вариации действия по полю  $X^\mu(\tau, \sigma)$ . Проверьте, что из четырех выражений  $\mathcal{L}_\mu$  только два независимы в силу тождеств

$$\dot{X}^\mu \mathcal{L}_\mu \equiv 0, \quad \dot{X}^\mu \mathcal{L}_\mu \equiv 0.$$

**в)** Убедитесь, что если набор функций  $X^\nu(\tau, \sigma)$  является решением уравнений Эйлера-Лагранжа  $\mathcal{L}_\mu = 0$ , то для любой обратимой замены параметров  $\{\tau, \sigma\} \mapsto \{f(\tau, \sigma), g(\tau, \sigma)\}$  функции  $X_{f,g}^\nu := X^\nu(f(\tau, \sigma), g(\tau, \sigma))$  также являются решением уравнений Эйлера-Лагранжа. Пользуясь этим произволом в параметризации мировой поверхности струны, можно построить множество решений уравнений Эйлера-Лагранжа с одинаковыми начальными данными. Такой произвол называют *калибровочным*. Физическая интерпретация динамики в этой и подобных моделях требует наложения дополнительных условий на поля с тем, чтобы динамика их однозначно определялась начальными условиями (принцип причинности).

**г)** Наложим два дополнительных, так называемых, *калибровочных* условия на координаты струны:

$$(\dot{X} + \dot{X})^\mu (\dot{X} + \dot{X})_\mu = (\dot{X} - \dot{X})^\mu (\dot{X} - \dot{X})_\mu = 0.$$

Заметим, что в силу а) такие условия допустимы для мировой поверхности струны, а ввиду б), в) они позволяют уменьшить нефизическую неоднозначность в динамике струны. Используя эти калибровочные условия, упростите уравнения Эйлера-Лагранжа релятивистской свободной струны (убедитесь, что это свободные волновые уравнения).

**д)** Пользуясь принципом наименьшего действия, определите граничные условия для концов струны  $\sigma = 0, L$  в случаях

1. *открытой струны*: ее концы двигаются свободно;
2. *замкнутой струны*: ее концы соединены  $X^\mu(\tau, 0) = X^\mu(\tau, L)$ .

**е)** Постройте общее решение задачи Коши для свободной релятивистской струны, открытой и замкнутой, в калибровке из пункта г) (формула Даламбера). Обратите внимание, какие дополнительные условия на начальные данные задачи Коши накладываются граничными условиями пункта д), калибровочными условиями пункта г) и физическими условиями (\*), наложенными при формулировке задачи.

**ж)** Рассчитайте динамику специальных конфигураций струны:

1. Замкнутая струна в начальный момент времени покоится в плоскости  $(X^1, X^2)$  и имеет форму круга.
2. Открытая струна в начальный момент времени имеет форму прямой палки и вращается в плоскости  $(X^1, X^2)$  (уточните начальные данные сами).

**3.** Рассмотрим свободное вещественное скалярное поле с лагранжевой плотностью

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi \partial^\mu \phi - \frac{m^2}{2} \phi^2$$

в 4-мерном пространстве Минковского. Разложим решение уравнения Эйлера-Лагранжа этой модели –  $\phi(x^\mu)$  – в сумму положительно и отрицательно частотных компонент (эта процедура обсуждается на лекциях, см. записки Лекции 7):

$$\phi(x) = \phi^+(x) + \phi^-(x), \quad \phi^\pm(x) = \int_{\mathbb{R}^3} \frac{d^3 p}{(2\pi)^3} a^\pm(\vec{p}) \frac{e^{\pm i p \cdot x}}{2p^0} \Big|_{p^0 = \sqrt{\vec{p}^2 + m^2}}, \quad \text{где } p \cdot x := p^\mu x_\mu.$$

Выразите сохраняющийся 4-вектор энергии-импульса  $P^\mu$  поля  $\phi$  в терминах амплитуд  $a^\pm(\vec{p})$ . Напоминание:  $P^\mu = \int_{\mathbb{R}^3} d^3 x T^{0\mu}$ , где  $T^{\mu\nu}$  – тензор энергии-импульса поля.

**4.** В двумерном пространстве Минковского с координатами  $x^0$  и  $x^1$  и метрикой  $g = \text{diag}(1, -1)$  рассмотрим скалярное поле с лагранжевой плотностью

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi \partial^\mu \phi - \frac{m^2}{\beta^2} (1 - \cos(\beta \phi)).$$



а) Найдите частное решение уравнений движения для поля  $\phi$  в виде бегущей вправо волны  $\phi(x) = f(x^1 - vx^0)$  такое, что  $\lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - f(-x)) = 2\pi/\beta$ .

б) Вычислите энергию и импульс найденного в пункте а) решения.

5. Рассмотрим систему 2 свободных комплексных скалярных полей  $\phi_1(x)$  и  $\phi_2(x)$  с лагранжевой плотностью

$$\mathcal{L} = \sum_{i=1}^2 \partial_\mu \bar{\phi}_i \partial^\mu \phi_i.$$

Помимо пространственно-временных симметрий (т.е., группы Пуанкаре) эта модель имеет и другие симметрии, называемые *внутренними*. Определите группу внутренних симметрий модели и найдите соответствующие сохраняющиеся токи.

### Дополнение: задачи про обобщенные функции

6. Напомним, что дельта-функцией Дирака, сосредоточенной в точке  $x_0 \in R$ , называется линейный непрерывный функционал  $\delta_{x_0}$  на пространстве основных функций  $\mathcal{D}$  (бесконечно дифференцируемых с компактным носителем, см. записки Лекции 7), действующий по правилу

$$\delta_{x_0}[f] = f(x_0).$$

С функционалом  $\delta_{x_0}$  удобно обращаться как с ядерным функционалом, вводя фиктивное ядро – *дельта-функцию*  $\delta(x - x_0)$ , и записывая его действие в виде интеграла

$$\delta_{x_0}[f] = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x - x_0) f(x) dx = f(x_0).$$

Докажите следующие равенства:

а) 
$$\delta(ax) = \frac{1}{|a|} \delta(x), \quad \forall a \in R \setminus 0, \quad a \neq 0.$$

б) 
$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{\exp(-\frac{x^2}{\varepsilon})}{\sqrt{\pi\varepsilon}} = \delta(x).$$

Здесь предел понимается в слабом смысле, т.е. как предел линейных функционалов на пространстве основных функций  $\mathcal{D}$ .

7. Для решения следующих задач воспользуйтесь определением дифференцирования обобщенной функции и определением преобразования Фурье обобщенной функции.

а) Докажите, что на пространстве основных функций  $\mathcal{D}$  имеет место равенство обобщенных функций

$$\frac{d\theta(x - x_0)}{dx} = \delta(x - x_0),$$

где  $\theta(x)$  – функция Хевисайда

$$\theta(x) = \begin{cases} 1, & x \geq 0 \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$

б) Найдите общее решение уравнения в обобщенных функциях на пространстве  $\mathcal{D}$

$$u''(x) = \delta(x).$$

в) Найдите общее решение уравнения в обобщенных функциях на пространстве  $\mathcal{D}$

$$x^2 u(x) = 0.$$

г) Обозначим символом  $F[f]$  (соответственно,  $F^{-1}[\tilde{f}]$ ) операцию преобразования Фурье (обратного преобразования Фурье) функций из пространства  $\mathcal{S}$  (пространство быстроубывающих функций, см. записки Лекции 7):

$$\tilde{f}(p) = F[f](p) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ipx} f(x) dx, \quad F^{-1}[\tilde{f}](x) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ipx} \tilde{f}(p) \frac{dp}{2\pi}.$$

Докажите, что соответствующее преобразование Фурье, определенное на обобщенных функциях, обладает свойством

$$F[\delta(x)](p) = 1.$$

Выведите отсюда обратное преобразование Фурье

$$\delta(x - y) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ip(x-y)} \frac{dp}{2\pi}.$$

Проверьте, что эта символическая запись согласуется с равенством

$$F^{-1}[F[f]](x) = f(x).$$