

Обширное семейство вариационных задач — это задачи о нахождении геодезических линий — кратчайших кривых, соединяющих две точки поверхности. С точки зрения механики — это задачи о движении свободной частицы по поверхности. Давайте это докажем.

Рассмотрим движение свободной частицы в n -мерном подмногообразии, вложенном в $\mathbb{R}^N$ ($N > n$). Вложение задаётся идеальным срезом

$$x_i = x_i(q_1, q_2, \dots, q_n), \quad i=1, \dots, N \quad (1)$$

где x_i — декартовы координаты в $\mathbb{R}^N$, а $\{q_\alpha\}_{\alpha=1, \dots, n}$ — набор координат на вложенном подмногообразии.

При редукции на поверхность среза (т.е., при подстановке (1)), кинетическая энергия свободной частицы приобретает вид (считаем массу частицы $= 1$)

$$T = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \dot{x}_i^2 = \frac{1}{2} \sum_{\alpha, \beta=1}^n g_{\alpha\beta}(q) \dot{q}_\alpha \dot{q}_\beta, \quad (2)$$

где
$$g_{\alpha\beta}(q) = \sum_{i=1}^N \frac{\partial x_i}{\partial q_\alpha} \frac{\partial x_i}{\partial q_\beta}$$
 — индуцированная метрика на вложенном в $\mathbb{R}^N$ подмногообразии. Это — симметрический тензор

2 ранга, положительно определенной.

2

Уравнение Эйлера-Лагранжа для частицы с лагранжианом $L \equiv T$ (2) приводится к виду (проверьте):

$$\boxed{L_\alpha := \sum_{\beta} g_{\alpha\beta} \ddot{q}_\beta + \sum_{\beta, \gamma} \Gamma_{\alpha, \beta\gamma} \dot{q}_\beta \dot{q}_\gamma = 0,} \quad (3)$$

где $\boxed{\Gamma_{\alpha, \beta\gamma}(q) = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial g_{\alpha\beta}}{\partial q_\gamma} + \frac{\partial g_{\alpha\gamma}}{\partial q_\beta} - \frac{\partial g_{\beta\gamma}}{\partial q_\alpha} \right)}$

Уравнение (3) принято называть уравнением геодезических, а участвующий в нем объект

$\Gamma_{\alpha, \beta\gamma}(q)$ — символами Кристоффеля.

Мы пока возьмем (3), как экстремаль действия свободной частицы $S = \int_{t_a}^{t_b} T dt$. Чтобы оправдать название уравнений (3), покажем, что их решение являются и экстремальными функциями кала динет кривой на подмногообразии с метрикой $g_{\alpha\beta}(q)$. Последний функционал выглядит так:

$$\boxed{\ell[q_\alpha(t)] = \int_a^b \sqrt{g_{\alpha\beta}(q) dq_\alpha dq_\beta} = \int_{t_a}^{t_b} \sqrt{g_{\alpha\beta} \dot{q}_\alpha \dot{q}_\beta} dt}$$

↑
подразумевается суммирование по повторяющимся индексам α, β

Здесь a и b — начальная и конечная точки кривых $\{q_\alpha(t)\}_{\alpha=1\dots n}$. Они фиксированы. t_a и t_b — времена отправления из начальной и прибытия в конечную точку.

Замечаем: $\ell[q_\alpha(t)] = \int_{t_a}^{t_b} \sqrt{2T} dt$. Он, конечно, отличается от функционала действия свободной частицы

$$S[q_\alpha(t)] = \int_{t_a}^{t_b} T dt$$

Покажем, что экстремали действия S являются экстремальными и для $\forall$ функционала

$$S_f[q_\alpha(t)] = \int_{t_a}^{t_b} f(T) dt, \text{ где}$$

f — $\forall$ достаточно гладкая функция.

Уравнения Эйлера-Лагранжа для S_f имеют вид:

$$L_{f,\alpha} := \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial f(T)}{\partial \dot{q}_\alpha} \right) - \frac{\partial f(T)}{\partial q_\alpha} = f'(T) \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\alpha} - \frac{\partial T}{\partial q_\alpha} \right) + \frac{d f'(T)}{dt} \cdot \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\alpha} = f'(T) \cdot L_\alpha + \frac{dT}{dt} f''(T) \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\alpha}.$$

Здесь L_α — это уравнение Эйлера-Лагранжа для свободной частицы (3).

Мы получим

$$L_{f,\alpha} \Big|_{L_\alpha=0} = \frac{dT}{dt} f''(T) \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_\alpha}$$

Заметим теперь, что для свободной частицы её энергия $E = T$ сохраняется на траекториях

движения

$$\left. \frac{dT}{dt} \right|_{L_\beta=0 \forall \beta} = 0, \text{ а значит}$$

4

$L_{f,\alpha} \big|_{L_\beta=0 \forall \beta} = 0$, то есть экстремалами действия S свободной частицы являются экстремалами и для S_f . В частности, это верки и для функционала длины кривой, для которого $f(T) = \sqrt{2T}$.

Реш: Обратное утверждение неверно: не всякая экстремаль функционала $\ell[q_\alpha(t)]$ является траекторией движения свободной частицы. Дело здесь не в том, что существуют геодезические, по которым не может двигаться свободная частица, их нет. Дело в том, что уравнение экстремалей функционала $\ell[q_\alpha(t)]$ формально имеет бесконечно много решений, отвечающих разным параметризациям одной и той же кривой (это — так называемая, репараметризационная инвариантность задачи). Траектория же движения свободной частицы допускает единственную параметризацию параметром времени t .

В современной теоретической и математической физике, не говоря уже о прикладных задачах, встречаются модели, приводящие к более общим вариационным задачам. Действие в некоторых моделях зависит от старших производных по времени ($\ddot{q}(t)$ и далее), а в других не зависит даже от скоростей (модели с множителем Лагранжа). В некоторых случаях экстремум действия приходится искать на функциях, чьи значения в начальной и конечной моменты времени не фиксируются (например, в модели замкнутой струны). Мы обсудим и проиллюстрируем на примерах такие задачи.

Вариационная задача со старшими производными.

Будем искать экстремаль функционала

$$S[q(t)] = \int_{t_1}^{t_2} L(q(t), \dot{q}(t), \ddot{q}(t)) dt \quad (1)$$

Его дифференциал имеет вид:

$$\delta S[\delta q(t)] = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} + \frac{d^2}{dt^2} \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \delta q(t) dt + \left. \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \delta \ddot{q}(t) \right|_{t_1}^{t_2} + \left. \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \delta q(t) \right|_{t_1}^{t_2} \quad (2)$$

Вычисление этого дифференциала — упражнение на интегрирование по частям. Приведем его в деталях:

$$\begin{aligned}\delta S[\delta q(t)] &= \int_{t_1}^{t_2} L(q+\delta q, \dot{q}+\delta \dot{q}, \ddot{q}+\delta \ddot{q}) dt - \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, \ddot{q}) dt + o(\|\delta q\|) \\ &= \int_{t_1}^{t_2} \left\{ \frac{\partial L}{\partial q} \delta q(t) + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \delta \dot{q}(t) + \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \delta \ddot{q}(t) \right\} dt \quad (*)\end{aligned}$$

Здесь мы работаем с функциями $q(t) \in C^2[t_1, t_2]$, и полагаем, что условие малости $\|\delta q\|$ гарантирует малость $|\delta q(t)|, |\delta \dot{q}(t)|, |\delta \ddot{q}(t)| \quad \forall t \in [t_1, t_2]$.

Преобразуем выражение (*) для δS , интегрируя несколько раз по частям:

$$\begin{aligned}\delta S &= \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} \delta q(t) - \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) \delta q(t) - \left(\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \delta \dot{q}(t) \right) dt + \\ &+ \left\{ \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \delta q(t) + \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \delta \dot{q}(t) \right\} \Big|_{t_1}^{t_2} = \left(\text{еще раз интегрируем по} \right. \\ &\quad \left. \text{частям последнее слагаемое} \right. \\ &\quad \left. \text{в интеграле} \right)\end{aligned}$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} + \frac{d^2}{dt^2} \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \delta q(t) dt +$$

$$+ \left\{ \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \delta q(t) + \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \delta \dot{q}(t) \right\} \Big|_{t_1}^{t_2}, \text{ что}$$

совпадает с формулой (2).

Итак, экстремали функционала (1) являются решениями диффура 4-го порядка

$$\left[\left(\frac{d^2}{dt^2} \frac{\partial}{\partial \ddot{q}} - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial \dot{q}} + \frac{\partial}{\partial q} \right) L(q, \dot{q}, \ddot{q}) = 0 \right] \quad (3)$$

Для $\exists!$ решения этого уравнения (в предположении, что его можно разрешить относительно старшей производной $\ddot{q}$) нужно задать 4 начальных условия:

$$\underline{q(t_0), \dot{q}(t_0), \ddot{q}(t_0) \text{ и } \ddot{\ddot{q}}(t_0)}.$$

Вариационная задача предлагает взамен задать 4 граничных условия: по два на каждой границе $t=t_1$ и $t=t_2$. Вид этих условий зависит от выбора пространных функций, на которых ищется экстремаль.

а) Функции $q(t)$ имеют фиксированные значения и фиксированные производные на границах:

$$\underline{q(t_1)=q_1, q(t_2)=q_2; \dot{q}(t_1)=\dot{q}_1, \dot{q}(t_2)=\dot{q}_2} \quad (4a)$$

В этом случае $\delta q(t)|_{t_{1,2}} = \delta \dot{q}(t)|_{t_{1,2}} = 0$ и граничные члены в $\delta S[\delta q]$ (2) автоматически зачтутся. Задачу об экстремали решаем с граничными условиями (4a).

б) Функции $q(t)$ имеют фиксированные значения на границах, но их производные на границах произвольны

$$\underline{q(t_1)=q_1, q(t_2)=q_2; \dot{q}(t_1), \dot{q}(t_2) - \nabla} \quad (4bi)$$

В этом случае $\delta q(t)|_{t_{1,2}} = 0$ и последнее граничное слабое в (2) закручивается, но первое граничное слабое, в силу произвольности $\delta \dot{q}(t_1)$ и $\delta \dot{q}(t_2)$ закручивается если, и только если

$$\left. \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right|_{t=t_1} = \left. \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right|_{t=t_2} = 0 \quad (4b2)$$

Задача об экстремалах решается с парой гранич. условий (4b1) и парой гранич. условий (4b2).

в) Функции $q(t)$ могут иметь произвольные значения на границах, но их производные на границах заданы:

$$\left. q(t_1), q(t_2) - \forall ; \dot{q}(t_1) = \dot{q}_1, \dot{q}(t_2) = \dot{q}_2 \right. \quad (4c1)$$

В этом случае граничные члены в (2) дают еще пару условий:

$$\left. \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) \right) \right|_{t=t_{1,2}} = 0, \quad (4c2)$$

дополняющих (4c1) до четверки гранич. условий для поиска экстремала — решения дигура (3).

Покажем, что можно комбинировать граничные условия а) и б), выбирая разные типы условий на разных границах.

На семинаре мы проиллюстрируем такие вариационные задачи на примере задачи о прогибе балки