

Группы Кос, Квантовое уравнение = 1 =
и приложения 2021

Представления алгебры уравнения
отражений. (REA)

Продолжим рассмотрение представлений алгебры уравнения отражений. Как предыдущий лекции мы будем представлять REA в конечномерном пространстве V следующим действием операторов алгебры:

$$\rho_V(k_{i,j}) \triangleright e_k = e_i c_k^j, \quad \left\{ \begin{array}{l} e_k \mid 1 \leq k \leq N \\ \text{— базис } V. \end{array} \right.$$

Здесь $K = \{k_{i,j}\}$ удовлетворяет квадратично-матричному перемножительному соотношению:

$$R_1 K_1 R_1 K_1 - K_1 R_1 K_1 R_1 = R_1 K_1 - K_1 R_1$$

$$c_{i,j} = \sum_a \varphi_a^{a,j} e_a, \quad \text{где } \varphi \text{ — кососимметричная}$$

$K \in GL(N)$ R -матрица:

$$T_{z(2)} R_{12} \psi_{23} = P_{13} = T_{z(2)} \psi_{12} R_{23} \quad = 2 =$$

Пример $N=2$

Дана Дринф.-Дакенов. R -матрица

$$R = \begin{pmatrix} q & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & q \end{pmatrix} \quad \lambda = q - q^{-1}, \quad \|K_i\| = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

алгебра генераторов a, b, c и d

имеет вид:

$$q^2 ab - ba = qb$$

$$q(bc - cb) = (\lambda a - 1)(d - a)$$

$$q^2 ca - ac = qc$$

$$q(ed - dc) = c(\lambda a - 1)$$

$$ad = da$$

$$q(db - bd) = (\lambda a - 1)b$$

Матрица $C = \begin{pmatrix} \frac{1}{q} & 0 \\ 0 & \frac{1}{q^3} \end{pmatrix}$.

Двумерное представление алгебры

$(\rho_V(k_i) \triangleright v_k = e_i C_k)$ задается тензорными

матрицами генераторов a, b, c и d :

$$\rho_V(a) \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{1}{q} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \rho_V(b) \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{q^3} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rho_V(c) \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \frac{1}{q} & 0 \end{pmatrix} \quad \rho_V(d) \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{q^3} \end{pmatrix}.$$

Видно, что при $q \rightarrow 1$ это $= 32$
 простое представление алгебры Ли
 \mathfrak{gl}_2 матричными единицами из
 $\text{Mat}_2(\mathbb{C})$.

Для генераторов $L_i^j = e_2 \delta_i^j - \lambda K_i^j$,
 которые удовлетворяют однородным
 квадратичным соотношениям
 $R_1 L_1 K_1 L_1 - L_1 K_1 L_1 K_1 = 0$,

получается такое представление:

$$\rho_v(L_i^j) \triangleright e_k = \delta_i^j e_k - \lambda v_i c_k^j,$$

или в компактных матричных
 обозначениях:

$$\boxed{\rho_v(L_1) \triangleright e_2 = \mathbb{1}_2 e_2 - \lambda c_2 R_{12} e_2} \quad (\star)$$

Для практических вычислений
 удобно переписать формулу (\star) в
 эквивалентном виде:

$$\boxed{L_1 R_{12} \triangleright e_1 = R_{12}^{-1} e_1} \quad (\star_1)$$

Здесь мы упростим запись $= 4 =$

$$P_v(L) \triangleright \rightarrow L \Delta$$

(значок \triangleright символизирует действие линейного оператора на вектор).

Тот факт, что (A_1) и (A) — это одно и то же, сразу следует из определения Ψ : умножив обе части (A_1) на Ψ_{23} и возьмём след по второй пространству:

$$T_{z(2)} L_1 R_{12} \Psi_{23} \triangleright e_1 = L_1 P_{13} \triangleright e_1 = \underline{\underline{L_1 \triangleright e_3 P_{13}}}$$

|| (правая часть (A_1))

$$T_{z(2)} (R_{12}^{-1} \Psi_{23} e_1) = \begin{cases} R^{-1} = R - \lambda I - b & \Psi = \\ \text{случай умножения вектора} \end{cases}$$

$$= \cancel{\Psi_{23}} (P_{13} - \lambda I_1 T_{z(2)} \Psi_{23}) e_1 =$$

$$= \underline{\underline{e_3 P_{13} - \lambda e_3 e_1}}$$

Умножив справа на P_{13} получим

ответы:

$$L_1 \triangleright e_3 = e_3 - \lambda C_3 P_{13} e_3$$

Это только обозначением пространства
выражается это (A) .

Если (A_1) умножить себя на
 R_{12}^{-1} получим ещё одну удобную

формулу:

$$\boxed{L_2 \triangleright e_1 = \gamma_2^{-1} e_1} \quad (A_2)$$

Напомним, что $L_2 = R_1^{-1} L_1 R_1$,

а $\gamma_2 = R_{12}^2$ — k -матричное представ-
ление Элемента Юнга - Мерфи

$\gamma_2 = \gamma_1^2$ алгебра Ли с генераторами

$$1, g_1, g_2, \dots$$

Получим представление REA в
произвольной тензорной степени $V^{\otimes k}$,
то есть, нужно задать гомоморфизм
REA в $\text{End}(V^{\otimes k})$:

$$L_i^j \triangleright e_{a_1} \otimes e_{a_2} \otimes \dots \otimes e_{a_k} = ?$$

Для этого воспользуемся $=6=$

"твистованной" структурой категории конечномерных представлений $Rep A$, описанной в прошлой лекции.

А именно, чтобы определить представление $Rep A$ в тензорном квадрате $V \otimes V$ необходимо построить каноническое отображение:

$$\forall a \in \mathcal{L}_q(R) \quad (\mathcal{L}_q(R) - \text{объекты где } Rep A)$$

$$a \otimes u \otimes v \xrightarrow{\Delta_a} a_{(1)} \otimes a_{(2)} \otimes u \otimes v \rightarrow$$

$\in V \otimes V$

$$\xrightarrow{id_{\mathcal{L}_q} \otimes R_{\mathcal{L}_q, V} \otimes id_V} a_{(1)} \otimes \tilde{u} \otimes \tilde{a}_{(2)} \otimes v \rightarrow$$

$$V \otimes V \rightarrow (a_{(1)} \triangleright \tilde{u}) \otimes (\tilde{a}_{(2)} \triangleright v)$$

Здесь $R_{\mathcal{L}_q, V} : \mathcal{L}_q \otimes V \rightarrow V \otimes \mathcal{L}_q$ —

— морфизм категории представлений, имеющий следующий вид на векторах \mathcal{L}_q и базисе V :

$$R_{L_1, V}(\underline{L_2} \otimes e_1) = e_1 \otimes L_2$$

~~4~~

Зам. В явных индексных обозначениях:

$$\sum_{i_1, i_2, j_1, j_2} R_{i_1 i_2}^{-1 a_1 a_2} L_{a_1} R_{b_1 a_2}^{c_1 j_2} e_{c_1} \rightarrow e_{i_1} \otimes L_{i_2}^{j_2}$$

Эта форма замечает еще раз универсальность свойства коммутативности матричных обозначений.

Итак, для определения представления в $V \otimes 2$ нужно найти действие

$$L_i^{j'} \triangleright e_k \otimes e_s \quad \forall i, j, k, s;$$

или $L_1 \triangleright e_2 \otimes e_3$ в матричных обозначениях.

Вместо базиса $e_2 \otimes e_3$ удобно брать линейные комбинации:

$$R_{12} R_{23} e_1 \otimes e_2$$

Зам. Умножая справа на ψ и беря следы, можно вернуться к $e_2 \otimes e_3$.

Используем такое выражение $= 8 =$
 где морфизма $R_{L_1, V}$:

$$R_{L_1, V}(R_1^{-1} L_1 R_1 \otimes e_1) = e_1 \otimes L_2$$



$$R_{L_1, V}(L_1 R_1 \otimes e_1) = R_1 e_1 \otimes L_2$$

Теперь найдем где $R_{V \otimes V}$:

$$L_1 \triangleright R_1 R_2 e_1 \otimes e_2 \xrightarrow{\Delta_{L_1}} (L_1 \otimes L_1) \triangleright R_1 e_1 \otimes R_2 e_2 \rightarrow$$

применили $R_{L_1, V}$

$$= (L_1 \triangleright R_1 e_1) \otimes (L_2 \triangleright R_2 e_2) =$$

$$= R_1^{-1} R_2^{-1} e_1 \otimes e_2$$

□ Обратное $R_{V \otimes V}: L_1 \rightarrow \text{End}(V \otimes V)$
 вера

$$L_1 \triangleright R_1 R_2 e_1 \otimes e_2 = R_1^{-1} R_2^{-1} e_1 \otimes e_2 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \boxed{L_3 \triangleright e_1 \otimes e_2 = y_3^{-1} e_1 \otimes e_2} \quad \square$$

Задаёт представление REA L_1 .

$$\text{Знач } L_3 = R_2^{-1} L_2 R_2, \quad y_3^{-1} = R_2^{-1} R_1^{-2} R_2^{-1}.$$

Док-во:

= 9 =

Переменные соотношения

$$R_1 L_1 R_1 = L_1 R_1 L_1$$

можно переписать так:

$$R_1 \underline{L_2} \underline{L_1} = \underline{L_1} \underline{L_2} R_1 \quad (*)$$

Здесь $L_2 = R_1^{-1} L_1 R_1$, $L_1 = L_1$

Далее, как и где L_k , равенство $(*)$ выполнено в \forall старших "коммах" L_k :

$$R_k \underline{L_{k+1}} \underline{L_k} = \underline{L_k} \underline{L_{k+1}} R_k.$$

Докажем, это действие $L_3 \triangleright e_1 \otimes e_2 =$

$$= y_3^{-1} e_1 \otimes e_2$$

- значит предположим $R \in A$, то

$$\text{есть, } R_3 (L_4 \triangleright) (L_3 \triangleright) = (L_4 \triangleright) (L_3 \triangleright) R_3$$

Для этого возьмем вначале действие

"коммы" $L_4 \triangleright$ на $e_1 \otimes e_2$: (опустим знак \otimes)

$$\begin{aligned} L_4 \triangleright e_1 \otimes e_2 &= R_3^{-1} L_3 \triangleright R_3 e_1 \otimes e_2 = R_3^{-1} (L_3 \triangleright e_1 \otimes e_2) R_3 = \\ &= R_3^{-1} y_3^{-1} R_3 e_1 \otimes e_2. \end{aligned}$$

Теперь получаем:

=10=

$$\begin{aligned} R_3(L_4 \triangleleft L_3 \triangleleft) e_1 e_2 &= R_3(L_4 \triangleleft) Y_3^{-1} e_1 e_2 = \\ &= R_3 Y_3^{-1} L_4 \triangleleft e_1 e_2 = R_3 Y_3^{-1} \underbrace{R_3^{-1} Y_3^{-1} R_3}_{Y_4^{-1}} R_3 e_1 e_2 \end{aligned}$$

$$\rightarrow R_3^{-1} Y_3^{-1} = R_3^{-1} Y_3^{-1} R_3^{-1} R_3 = Y_4^{-1} R_3$$

$$\text{Итак: } R_3 L_4 \triangleleft L_3 \triangleleft e_1 e_2 = \underline{R_3 Y_3^{-1} Y_4^{-1} R_3^2 e_1 e_2}$$

Аналогичным образом

$$\begin{aligned} (L_4 \triangleleft)(L_3 \triangleleft) R_3 e_1 e_2 &= (L_4 \triangleleft) Y_3^{-1} R_3 e_1 e_2 = \\ &= Y_3^{-1} (L_4 \triangleleft e_1 e_2) R_3 = \underbrace{Y_3^{-1} R_3^{-1} Y_3^{-1} R_3^2}_{Y_4^{-1}} e_1 e_2 = \\ &= R_3 \underbrace{Y_4^{-1} Y_3^{-1}}_{Y_4^{-1}} R_3^2 e_1 e_2 = \underline{R_3 Y_3^{-1} Y_4^{-1} R_3^2 e_1 e_2} \end{aligned}$$

Последнее равенство справедливо в силу коммутативности элементов Юнга-Мерфи.

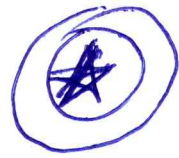
Итак, на V базисном векторе простр.

$V^{\otimes 2}$ возможно равенство

$$R_3(L_4 \triangleleft L_3 \triangleleft) - (L_4 \triangleleft L_3 \triangleleft) R_3 = 0 \Rightarrow$$

действие \boxed{A} на стр. $= 8 =$ закрывает
представляемое REA в $V^{\otimes 2}$.

\square Представление REA в $V^{\otimes k} = \mathbb{1}$ задается формулой:



$$L_{k+1} \triangleright e_1 \otimes \dots \otimes e_k = y_{k+1}^{-1} e_1 \otimes \dots \otimes e_k,$$

где

$$\begin{cases}
 y_{k+1}^{-1} = R_k^{-1} y_k^{-1} R_k^{-1} & \underline{k \geq 2}, \\
 y_2^{-1} = R_1^{-2} \\
 y_1^{-1} = \mathbb{1}.
 \end{cases}$$

Результат действия $L_1 \triangleright e_2 e_3$ содержит в себе информацию о координатной функции ΔL и о верфизме перестановки

$$R_{L, V} \text{ на стр. } = \mathbb{1} =$$

Это позволяет "закодировать" теорию представлений в особые "правила Лейбниза" для тензоров e_i алгебры уравнений и векторов e_k , которые можно трактовать как независимые свободные образующие алгебры $\mathbb{C}\langle e_1, \dots, e_n \rangle$ коммун от некоторой

любых переменных. $\cong \mathbb{R} \cong$

Очевидно, что $C\langle e_1, \dots, e_n \rangle \cong \mathbb{I}(V)$
тензорная алгебра

кр-ва V и $V^{\otimes k} = \text{Span}(\text{одночлены}$

мономы от e_1, \dots, e_n степени k).

Для формулировки "правила Лейбница"
рассмотрим на формулу гомоморфизма

$L_1 \triangleright R_1 R_2 \triangleright Q_2$ на стр. - 8 = :

$$\begin{aligned} L_1 \triangleright R_1 R_2 \triangleright e_1 \otimes e_2 &= \underbrace{(L_1 \triangleright R_1 e_1)}_{\triangleright} \otimes (L_2 \triangleright R_2 e_2) = \\ &= R_1^{-1} e_1 \otimes L_2 \triangleright R_2 e_2 \end{aligned}$$

Опустим e_2 и получим равенство
(операторное):

$$(L_1 \triangleright) R_1 e_1 = R_1^{-1} e_1 L_2 \triangleright$$

или $\boxed{R_1 L_1 R_1 e_1 = e_2 L_2}$

Это и есть исконое правило. =13=

Теперь действие L на произвольной
моном $l_1 l_2 \dots l_k$ можно описать так:

$$L_1 l_2 l_3 \dots l_{k+1} = (\dots) L - \text{проколла}$$

L в смысле правое коллошение и
в конце применить трансформации

$$E(L) = B \Leftrightarrow L_i^j \Delta 1 = \delta_{ij}$$

То, что останется после "пошагов"

L на Δ - это и будет действие опера-
тора $L \Delta$ в пространстве представления.

Представление REA описанное выше
векра в $V^{\otimes n}$ - проводимы.

IV Рассмотрим R -матричное представ-
ние алгебры Ли $K_k(q)$ в $V^{\otimes k}$.

$$g_i \rightarrow R_i \in \text{End}(V^{\otimes k}) \\ \underline{1 \leq i \leq k-1}$$

Примитивные представления $\rho_k(q)$, $k=1, \dots, n$ —
 нумерованные таблицами Юнга, отвеча-
 ющими всевозможным разбиениям

$\lambda \vdash k$ в \mathbb{C} -матричном представлении
 превращаются в ортогональные

проекторы $\sum_{\lambda}^a (R_{\lambda}, \dots, R_{k-1})$:

$$1 \leq a \leq \# \text{таблиц } \lambda$$

$$\sum_{\lambda}^a \sum_{\mu}^b = \delta_{\mu\lambda} \sum_{\lambda}^a$$

\sum Образы этих проекторов в $V^{\otimes k}$

дают инвариантные подпространства
 представления (A) (см. стр. = 11 =):

$$V_{\lambda}^a = \sum_{\lambda}^a V^{\otimes k}$$

Подпространства V_{λ}^a и V_{λ}^b — (отвечающие
 разным таблицам одного разбиения λ)

— изоморфны как $\mathbb{C}EA$ -модули, т.е.
 дают эквивалентные представления.

Докажите либо легко следует $\Rightarrow 15 =$
 из того факта, что факторы
 \sum_{λ}^a по сути строятся из элементов
 Юнга-деревья: $\sum_{\lambda}^a (y_1, \dots, y_k)$ а
 все эти элементы
коммумутативны:

$$\begin{aligned} \underline{L}_{k+1} \triangleright V_{\lambda}^a &= \underline{L}_{k+1} \triangleright \sum_{\lambda}^a V^{\otimes k} = \\ &= \sum_{\lambda}^a \underline{L}_{k+1} \triangleright V^{\otimes k} = \sum_{\lambda}^a y_{k+1}^{-1} V^{\otimes k}. \end{aligned}$$

\underline{L}_{k+1} перестановочно с $\forall R_i, 1 \leq i \leq k-1$:

$$\underline{L}_{k+1} R_i = R_i \underline{L}_{k+1} \Rightarrow$$

$u \in \sum_{\lambda}^a (R_1, \dots, R_{k-1})$ - напомним от R_1, \dots, R_{k-1}

$$\boxed{\sum_{\lambda}^a y_{k+1}^{-1} = y_{k+1}^{-1} \sum_{\lambda}^a}$$

Поэтому $\underline{L}_{k+1} \triangleright V_{\lambda}^a = \underline{y_{k+1}^{-1} \sum_{\lambda}^a}$

Пример:

$$V^{\otimes 2} = V_{\square} \oplus V_{\begin{smallmatrix} \square \\ \square \end{smallmatrix}}$$

$$V_{\begin{smallmatrix} \square \\ \square \end{smallmatrix}} = \frac{(q + R_{12})}{2q} V \otimes V$$

$$V_{\square} = \frac{(q - R_{12})}{2q} V \otimes V$$

$$V^{\otimes 3} = V_{\begin{smallmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{smallmatrix}} \oplus V_{\begin{smallmatrix} \square & \square \\ \square \end{smallmatrix}} \oplus V_{\begin{smallmatrix} \square & \square \\ \square & \square \end{smallmatrix}} \oplus V_{\begin{smallmatrix} \square & \square & \square \end{smallmatrix}}$$

Формула $L_{\underline{k+1}} \triangleright e_1 \dots e_k = y_{k+1}^{-1} e_1 \dots e_k$

удобна для вычисления характеров при центральных элементах.

Пользуясь формулой

$$T_{z_{R(k+1)}} R_k^{\pm 1} X_{\underline{s \dots k}} R_k^{\mp 1} =$$

$$= \mathbb{1}_k T_{z_{R(k)}} X_{\underline{s \dots k}},$$

можно получить, например,

$$T_{z_{R(k+1)}} L_{\underline{k+1}} = \mathbb{1}_{\underline{s \dots k}} (T_{z_R} L)$$

Поэтому

$$\begin{aligned} L_{k+1} \triangleright V^{\otimes k} &= y_{k+1}^{-1} V^{\otimes k} = \\ &= y_{k+1}^{-1} \sum_{\lambda} \sum_a \underbrace{y_{\lambda}^a}_{\text{...}} V^{\otimes k} \end{aligned}$$

Умножив левую на контртензор

$$\underbrace{y_{\mu}^b}_{\mu+k} (R_1, \dots, R_{k-1}) \Rightarrow y_{\mu}^b L_{k+1} = L_{k+1} y_{\mu}^b$$

и мы получаем

$$\begin{aligned} L_{k+1} \triangleright V_{\mu}^b &= \sum_{\lambda} \underbrace{y_{\lambda}^a y_{k+1}^{-1} y_{\lambda}^a}_{\text{коммутирует}} V^{\otimes k} = \\ &= y_{k+1}^{-1} y_{\mu}^b V^{\otimes k} \\ &= \underbrace{y_{k+1}^{-1} y_{\mu}^b}_{V_{\mu}^b} V^{\otimes k} \end{aligned}$$

Берем след по (k+1)-му пространству от обеих частей:

$$\begin{aligned} (Tr_R L) \triangleright V_{\mu}^b &= Tr_{R(k+1)} \begin{pmatrix} y_{k+1}^{-1} & y_{\mu}^b \\ & \end{pmatrix} V^{\otimes k} \\ &= Tr_{R(k+1)} \begin{pmatrix} y_{\mu}^b y_{k+1}^{-1} & \\ & \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Для этого оказывается, что $n = 18 =$

$$T_z R(k+1) \sum_{\mu \in \underline{k}} y^b y^{-1} y^b = \alpha(\mu) \sum_{\mu} y^b$$

характер
($T_z L$) на V_{μ}^b

От таблицы (от числа b) $\alpha(\mu)$ не зависит, как и элемент δ в асимптотическом RFA-модуле V_{μ}^a и V_{μ}^b при равных " b " и δ и том же μ .

Пример где $V^{\otimes 2}$:

$$L_3 \triangle V^{\otimes 2} = y^{-1} V^{\otimes 2}$$

$$V^{\otimes 2} = V_{\square} \oplus V_{\square} = \begin{pmatrix} A & S \\ 12 & 12 \end{pmatrix} V^{\otimes 2}$$

$$(T_z L) \triangle V^{\otimes 2} = T_z \left(y^{-1} A V^{\otimes 2} + y^{-1} S V^{\otimes 2} \right)$$

$R(3)$

$$A_{12} = \frac{q - R_{12}}{2q} \quad S_{12} = \frac{\frac{1}{q} + R_{12}}{2q}$$

$$T_{z_{R(3)}} y^{-1} A_{12} = T_{z_{R(3)}} \underbrace{R_{23}^{-1} R_{12}^{-2} R_{23}^{-1}}_{y_3^{-1}} A_{12} = z \cdot 19 =$$

$$= T_{z_{R(3)}} R_2^{-1} R_1^{-2} R_2 A_{12} - \lambda T_{z_{R(3)}} R_{23}^{-1} R_{12}^{-2} A_{12} = *$$

$$\begin{cases} T_{z_{R(3)}} R_{23}^{-1} = \frac{1}{q^{2N}} \mathbb{1}_2 \\ R_1^{-2} = \mathbb{1} - \lambda R_1^{-1} \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \stackrel{*}{=} \left(T_{z_{R(2)}} R_{12}^{-2} - \frac{\lambda}{q^{2N}} R_{12}^{-2} \right) A_{12} =$$

$$R_{12}^{-1} A_{12} = -q A_{12}$$

$$= \left(T_{z_{R(2)}} (\mathbb{1} - \lambda R_{12}^{-1}) - \frac{\lambda}{q^{2N}} q^2 \right) A_{12} =$$

$$= \left(\frac{Nq}{q^N} - \frac{\lambda}{q^{2N}} (1 + q^2) \right) A_{12}$$

$$\boxed{d(\mathbb{1}) = \frac{Nq}{q^N} - \frac{\lambda q^2 q}{q^{2N}}}$$

Answer

$$T_{z_{R(3)}} y_3^{-1} S_{12} = d(\mathbb{1}) S_{12}, \quad \boxed{d(\mathbb{1}) = \frac{Nq}{q^N} - \frac{\lambda q^2 q}{q^{2N}}}$$

Для квадратично-линейных $\Rightarrow \mathcal{L} =$
генераторов k : $L = \mathbb{I} - \lambda k \Rightarrow$

$$\Rightarrow T_{z_R} L = \frac{Nq}{q^n} \mathbb{I}_L - \lambda T_{z_R} k \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (T_{z_R} k) \triangle V_{\mathbb{I}} = \frac{2q}{q^{2n-1}} V_{\mathbb{I}}$$

$$T_{z_R} k \triangle V_{\mathbb{I}} = \frac{2q}{q^{2n+1}} V_{\mathbb{I}}$$
