

# Механика 2025

## ДОМАШНЕЕ ЗАДАНИЕ № 4

Срок сдачи задания: до конца дня 10.03.2025

1. Клин массы  $M$  с углом при основании  $\alpha$  может двигаться вдоль оси  $Ox$ . На вершине клина закреплен невесомый блок, через который перекинута невесомая нерастяжимая нить с массами  $m_1$  и  $m_2$  на концах (см. рисунок 1). Тело  $m_1$  перемещается по наклонной поверхности клина, тело  $m_2$  — вдоль его вертикальной грани. Трение в системе отсутствует, однородная сила тяжести с ускорением свободного падения  $\vec{g}$  направлена вертикально вниз.

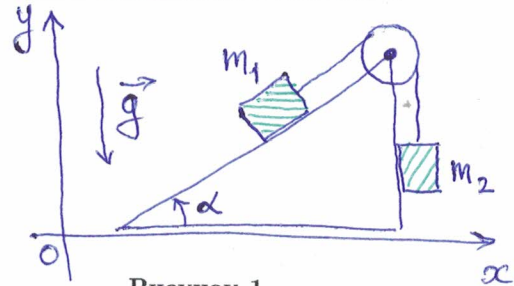


Рисунок 1.

- Выберите подходящие обобщенные координаты и составьте лагранжиан системы. Выпишите уравнения Эйлера-Лагранжа.
- Определите имеющиеся законы сохранения и приведите явные выражения для сохраняющихся величин.

2. Две частицы одинаковой массы  $m$  связаны невесомой, нерастяжимой нитью. Нить пропущена через точечное отверстие в горизонтальной плоскости. Частица 1 движется в плоскости, частица 2 висит на нити под плоскостью и может двигаться только по вертикали (не раскачивается). Нить натянута. Трение отсутствует. В системе действует однородная сила тяжести, ускорение свободного падения  $\vec{g}$  направлено вертикально вниз (см. рисунок 2).

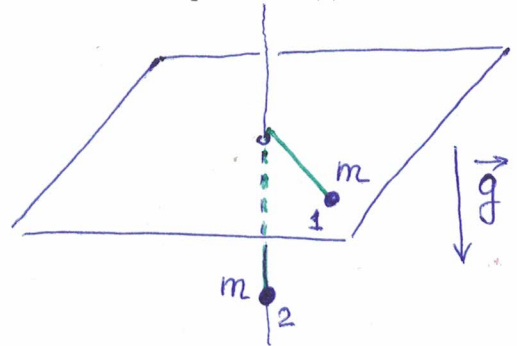


Рисунок 2.

- Выберите подходящие обобщенные координаты и составьте лагранжиан системы.
- Выпишите уравнения Эйлера-Лагранжа и найдите стационарные для частицы 2 решения (то есть решения, в которых частица 2 покоится).
- Воспользовавшись законом сохранения энергии, перейдите к эффективной одномерной системе и постройте ее фазовый портрет.

3. Механическая система “качели-карусели” состоит из двух жестких, невесомых, нерастяжимых стержней длины  $R$  и  $\ell$ . Стержень  $R$  закреплен одним концом в начале координат  $O$  и может свободно вращаться в горизонтальной плоскости вокруг оси  $Oz$ . Стержень  $\ell$  одним своим концом шарнирно закреплен на свободном конце стержня  $R$  и может вращаться в вертикальной плоскости, проходящей через ось  $Oz$  и стержень  $R$ . На втором конце стержня  $\ell$  закреплена частица массы  $m$ . Трение отсутствует. На систему действует однородная сила тяжести с ускорением свободного падения  $\vec{g}$  направленным против оси  $Oz$  (см. рис. 3).

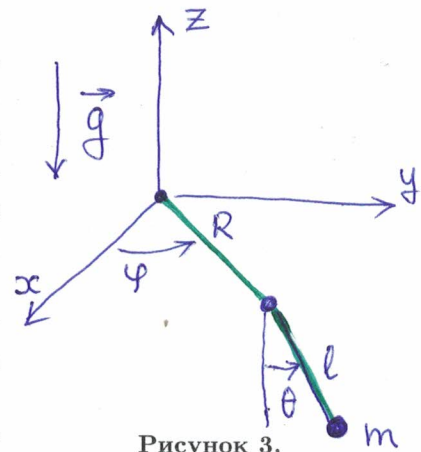


Рисунок 3.

- а) Составьте лагранжиан системы, используя в качестве обобщенных координат указанные на рисунке 3 углы  $\phi \in [0, 2\pi)$  и  $\theta \in [-\pi, \pi)$ .
- б) Выпишите уравнения Эйлера-Лагранжа и определите устойчивые стационарные по  $\theta$  решения (то есть решения, для которых  $\theta(t) = \theta_0 = \text{const}$ ). Сколько имеется таких решений в случае  $R \geq \ell$  и в случае  $R < \ell$ ?
- в) Выпишите законы сохранения и, перейдя к эффективной одномерной системе, нарисуйте ее фазовый портрет для случая  $R > \ell$ .

4. Однородная тонкостенная цилиндрическая труба массы  $M$  и радиуса  $R$  катится без проскальзывания по горизонтальной поверхности. Внутри этой трубы находится *сплошной* однородный цилиндр массы  $m$  и радиуса  $r < R$ . Цилиндр  $m$  может катиться без проскальзывания по внутренней поверхности трубы  $M$ , не отрываясь от нее в процессе движения. На систему действует однородная сила тяжести, ускорение свободного падения  $\vec{g}$  направлено по вертикали вниз (см. рисунок 4).

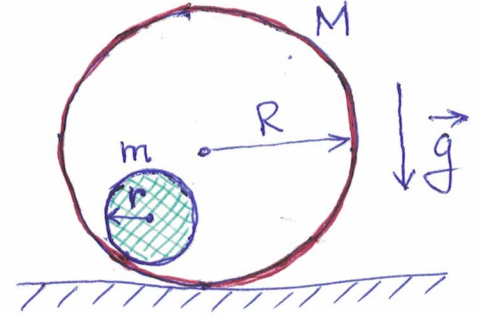


Рисунок 4.

- а) Определите число степеней свободы и составьте лагранжиан системы, выбрав удобные обобщенные координаты.

**Указание.** Для подсчета кинетической энергии системы примените теорему о том, что кинетическая энергия неточечного тела равна сумме кинетической энергии его центра масс и энергии вращения вокруг него. Используйте эту теорему отдельно для трубы  $M$  и для цилиндра  $m$ .

- б) Приведите выражения для всех имеющихся интегралов движения (законов сохранения).
- в) Рассмотрим траектории движения системы, на которых и труба, и цилиндр в какой-то момент времени  $t_0$  останавливаются. Назовем такое состояние системы точкой возврата. Найдите частоту малых колебаний цилиндра на траекториях, содержащих точки возврата и расположенных вблизи положения устойчивого равновесия.